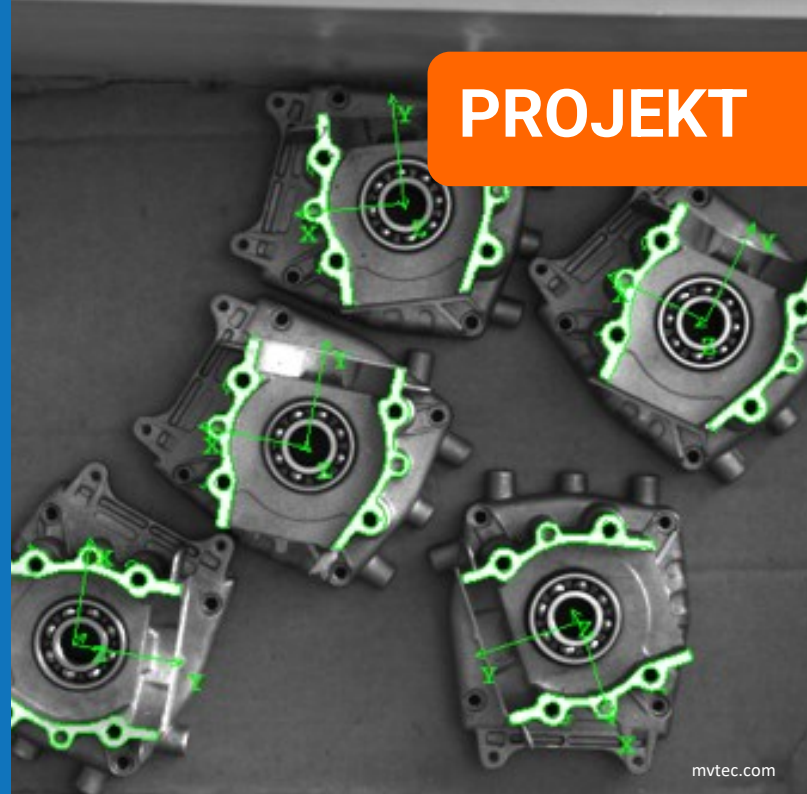


Hochpräzise 3D Lage- ermittlung beliebiger Objekt- und Oberflä- chenpositionen

Für die exakte Bestimmung der Pose beliebiger Punkte auf Objekten und Materialoberflächen im Raum, soll eine Lösung erarbeitet werden, welche robust, schnell und mit vertretbaren Hardwarekosten umsetzbar ist.



PROJEKT

**Bewerbung an
info@eberle.at**



eberle automatische systeme

Aufgabenbeschreibung

- Einarbeitung in das Thema 3D-Bilderfassung
- Evaluierung der Möglichkeiten.
Auswahl eines geeigneten Verfahrens und
Kamerasystems
- Ausarbeitung eines Konzeptes
- „Proof of Concept“:
Aufbau einer Testumgebung und
Demonstration der Lösung mit einem Roboter

eberle.at